

船行波作用下运河堤护面块体稳定性分析*

程远明1,李 庆2,林振良2,刘世通2

(1. 中交天航南方交通建设有限公司, 广东 深圳 518010;

2. 北部湾大学 建筑工程学院, 广西 钦州 535011)

摘要:平陆运河城区段下游部分河道保留的河堤,具有断面小、护面块体质量轻等特点,运河通航后,在船行波频繁 作用下,可能对坡面稳定性产生一定的影响。为分析船行波作用下现有护面块体的安全稳定性,利用三维图形软件构建典 型河道和船体模型,通过数值模拟计算出不同船速条件下船行波产生的坡脚浪高值,确定其对应的块体稳定质量。结果表 明:在设计高水位条件下,5000 DWT 散货船的船速为3 m/s 时,产生的船行波能使嵌固性较差的护面块体产生失稳脱落的 现象,建议该河段通航船速不宜大于4 m/s。

关键词: 平陆运河; 数值模拟; 护面块体; 船行波; 稳定性
 中图分类号: TU528
 文献标志码: A

文章编号: 1002-4972(2024)09-0193-04

Stability of canal embankment protection blocks under ship wave action

CHENG Yuanming¹, LI Qing², LIN Zhengliang², LIU Shitong²

(1. CCCC TDC Southern Communication Co., Ltd., Shenzhen 518010, China;

2. College of Engineering and Architecture, Beibu Gulf University, Qinzhou 535011, China)

Abstract: The river embankments preserved in the lower reaches of the urban section of the Pinglu Canal have the characteristics of small cross-section and light mass of protection blocks. After the canal is navigable, under the frequent action of ship waves, it may have a certain impact on slope stability. To analyze the safety and stability of existing protection blocks under the action of ship waves, we build a typical river channel and ship model using 3D graphics software, calculate the slope toe wave height values generated by ship waves under different ship speed conditions through numerical simulation, and determine the corresponding stable mass of blocks. The results show that under the design high water level conditions, when the speed of the 5 000 DWT bulk cargo ship is 3 m/s, the generated ship waves can cause instability and detachment of the poorly embedded armor blocks. It is recommended that the navigable ship speed in this section should not exceed 4m/s.

Keywords: Pinglu Canal; numerical simulation; protection block; ship wave ; stability

船行波是指船舶在航行过程中,船体对水的 作用而引起的波浪。已有许多关于船行波的研究, 如何超勇等^[1]以苏南运河镇江段为对象,采用现 场观测和物理模型试验的方法,分析直立式岸壁 附近船行波最大波高与船舶航速之间的关系;陈 虹等^[2]通过现场观测、数值模拟和统计分析的方法,提出对岸坡具有现实意义的船行波要素计算公式;李志松等^[3]基于雷诺时均(RANS)方程、重整化群(RNG)湍流模型建立数值波浪水池,模拟船行波的形成及船舶过程,采用现场实测数据,

收稿日期: 2023-12-05

^{*}基金项目:广西教育厅高校科研项目(2022KY0414);北部湾大学高层次人才科研启动项目(2019KYQD43) 作者简介:程远明(1993—),男,工程师,从事疏浚工程施工工艺研究。

验证了数值模型的有效性。在水流、波浪作用下, 护面块体主要依靠质量保持自身的稳定。也有一 些关于护面块体稳定质量的研究,如潘宝雄^[4]对 护面块体稳定质量进行探究、提出以密度、坡高、 边坡、失稳率、坡坦及相对水深为主要考虑因素 的块体稳定质量的计算公式:李贺青等^[5]提出护 面块体安全度这一概念,通过理论分析导出其数 值,采用物理模型验证了数值的合理性。限制性 内河航道中,在波高较大、频率较高的船行波作 用下,岸堤坡脚容易被淘刷、坡面块体容易出现 失稳脱落,影响河道的断面形状,危及岸堤结构 的安全。平陆运河城区段下游河道河堤修建于 20世纪90年代,安全级别较低,结构断面小、坡 度陡,分析不同航速条件下产生的船行波对护面 块体稳定的影响,对保障护面结构的安全十分必 要。研究成果可为后期运河运营维护提供参考 依据。

1 工程概况

平陆运河航道技术等级为 I 级,城区段下游 航道底宽 105 m,水深为 4.9 m(航道设计底高程 -6.9 m),最小弯曲半径为 360 m,计划施工工期 31 个月^[6]。除河道拓宽及满足弯道冲刷防护要求 需要拆旧建新外,其余区域均保留原有河堤。以 石江墩西侧河道为研究区域,长度为 300 m,右岸 为新建堤坝,左岸为原有河堤,见图 1。河堤顶宽 2.5~3.0 m,外侧坡比为 1:1,护面为干砌石 结构。



图1 研究区域位置

2 船行波数值模拟

船舶在水中航行时,因为速度差的存在,水

体受到船体的排挤,使得船体周边的水体产生流 速及压力的变化而生成船行波。船首形成横波, 船侧形成散波,船尾则形成扩张波和漩涡,影响 船行波大小的因素十分复杂,主要影响因素是船 舶的航速、船型、河道的尺度及水深条件等,在 限制性河道内传播时,还受到堤岸反射的影响。 工程实际中,一般多以经验公式、船模试验或现 场实测进行估算,部分学者也采用数值模拟的方 法估算船行波的波要素。

2.1 模型构建

采用三维图形软件,根据设计航道水深数据 和主要船型尺度构建航道和船舶模型,基于 RANS 方程、RNG k-e(湍动能-湍能耗散率)湍流模型,建 立船行波数值模型。模型河道长 300 m、宽 170 m, 航道底宽 105 m,底高程-6.9 m。模拟的船舶为 远期代表船型 5 000 DWT 散货船, 该船长 92 m、 宽 14 m、吃水 5.2 m, 取航道中线左侧区域进行 研究,见图2。模拟不同航速工况条件下,船行波 的生成及传播过程。计算域长度方向 300 m, 网格 边长为0.25 m; 宽度方向-83~-79 m 为岸坡区 域,网格边长为 0.05 m, -79~0 m 网格边长为 0.25 m; 深度方向 2.0~3.8 m, 网格边长为 0.1 m, 其余区域网格逐渐增大。船舶网格边长为 0.01 m, 采用嵌套的方法。航道上下游边界为零梯度、垂 直边界上的流速为零;岸壁和航道底部为无滑移 壁面,垂直壁面方向流速为零;自由表面为等压 面;航道内初始水位为设计高水位(2.68 m)。模 拟的船舶航速为 3~7 m/s, 共设定 5 种工况。



a) 计算域网格划分



- 2.2 计算结果及分析
- 2.2.1 Kelvin 角

Kelvin 船行波理论认为船行波的岐线与航线 的夹角为 19.47°,数值模拟计算得到的 Kelvin 角 处于 18.41°~20.45°,与理论值基本相等。船速 4 m/s 工况 52 s 时的岐点连线见图 3,与文献[3] 模拟结果类似,但文献[3]计算结果为 19.1°,更接 近于 19.47°的理论值,船尾部分岐线也更为明显。 存在差异的主要原因是文献[3]模型设定的岸壁较 为平直、水深相等,其波浪反射更具有规律性,而 本文模拟河段为人工河堤,岸线较为曲折,水深从 航道边线起至河堤出存在突变的现象,模拟结果与 文献[1]的内河船行波实测分布状态更相符。



图 3 船速 4 m/s 工况岐点连线

2.2.2 坡脚波高

以1s为时间间隔,记录坡脚附近点A(x= 91.75 m,y=-73.54 m)的历时水位值,见图4。将 相邻波峰和波谷的最大垂直距离定义为船行波高, 可知船行波高随船速的增大而增大。Havelock 根 据 Kelvin 理论,导出的基于开阔水域深水条件下 船行波高关系式为^[7]:

$$H_{\rm b} = \alpha_1 \left(\frac{S}{d}\right)^{-0.33} \left(\frac{v}{\sqrt{gd}}\right)^{\alpha_2} \tag{1}$$

式中: H_b 为船行波高,m;S为坡脚到航线的距离,m;d为水深,m;v为船速,m/s; α_1 为与船型和吃水有关的系数; α_2 为与航速有关的系数。将航道水深及航速等条件代入 Havelock 公式,其中 α_1 取0.42、 α_2 取2.67,得到各航速条件下坡脚的波高值,与数值计算值进行比较,见表1。以航速为横坐标,波高值为纵坐标绘图,得到航速与波高的关系曲线,见图5。可以看出,数值计算结果与 Havelock 公式计算结果的趋势一致,但前者得到的结果较大,差异的主要原因是数值计算基于限制性河道现场的实际地形与 Havelock 公式基于开阔水域条件的基本假定不同。

波高值比较 表 1 水深/ 距航线/ $H_{\rm h}/{\rm m}$ 船速/ $(\mathbf{m} \cdot \mathbf{s}^{-1})$ m Havelock 公式结果 数值计算结果 m 0.09 0.36 3 0.19 0.51 4 10.5 73.54 0.34 0.66 0.56 0.84 6 7 0.84 1.01 0.40 0.20 0.00 坡脚水位H/m -0.20 船速3 m/s -0.40船速4 m/s 船速5 m/s 船速6 m/s -0.60船速7 m/s -0.80 5.0 10.0 15.0 20.0 25.0 30.0 时间t/s 图 4 坡脚历时水位 1.2 - Havelock公式 - 数值计算 1.0 0.8 坡脚波高H,/m 0.6 0.4 0.2 0.0 4 5 6 船速v/(m·s-1) 图 5 波高比较

3 块体稳定性计算

3.1 稳定质量计算

研究区域河堤护面为干砌结构,护面块体为 粉砂岩,坡度较为一致。护面块体稳定质量与波 高、流速等水体能量有关外,还与块体的形状、 大小以及护面的坡度等有关。本文以船速、船行 波为护面块体稳定问题的主要考虑因素。

在波浪力作用下,护面块体失稳主要有3种 形态,分别为上脱失稳、滑动失稳和滚动失稳。 目前广泛使用的块体计算公式是 Hudson 公式,其 假定波浪在斜坡上发生破碎,波浪回落时,堤内 水体外流对护面块体产生浮托力,当浮托力过大 时,块体失稳脱出。将速度力和惯性力进行合并, 当水流浮托力等于水中块体重力时,由上举脱落 平衡导出块体重力关系式^[8]:

$$W=0.01 \cdot \frac{\rho_{\rm r}gH^3}{K_{\rm D} \left(\frac{\rho_{\rm r}}{\rho_{\rm r}}-1\right)^3 \cot\alpha}$$
(2)

式中: W 为单个块石的稳定重力,kN; H 为设计波 高,m; ρ_r 为块石密度, t/m^3 ; α 为斜坡与水平面的夹 角,(°); ρ_x 为水的密度, t/m^3 ; K_n 为块体稳定系数。

现有河堤斜坡角度 α 为 45°,块石为砂岩,护面 结构为安放 1 层块体,无垫层。砂岩密度取 2.3 t/m³, 护面块体容许失稳率 n 取 0%~1%, K_p 为 5.5,设 计高潮位时,按各船速工况条件下产生的最大波 高,根据下式计算块体稳定质量:

$$m = \frac{\pi}{6} \rho_r d'^3 = \frac{W}{g} \tag{3}$$

则各工况条件下块体稳定质量 m、折算粒径 d'及 块体表面积计算结果见表 2。可以看出,护面块体 稳定质量随船速的增大而增大,增加幅度为 73.8%~184.3%,质量增量呈逐渐递减的趋势。

表 2 各工况块体稳定质量、折算粒径值及块体表面积

船速/(m・s ⁻¹)	<i>m</i> /t	$d'/{ m m}$	块体表面积/m ²
3	0.009	0. 187	0.017
4	0.025	0.265	0.049
5	0.055	0.343	0.105
6	0.113	0. 436	0.217
7	0.196	0. 524	0.377

注:护面块体厚度按 0.2 m 计算。

3.2 河堤护面稳定性评价

对研究区域内河堤取8个典型堤段各1m²的护 面块石进行测量,结果显示:结构层厚度 14~27 cm, 基础为人工填筑黏土层,护面结构下无反滤层; 护面块体表面积为 0.009~0.080 m², 0.04 m² 左 右的块体数量最多、大约占70%:现场除1处存 在 2 块规格约为 20 cm×15 cm×10 cm(长×宽×厚) 处于半悬臂状态外,其余坡面较为稳定。分析认 为,该块石失稳的主要原因是其上方存在1个规 格为 42 cm×20 cm×14 cm 块石,其全部承担自身 及来自上部坡面荷载。其下部块石受顺坡方向的荷 载变小, 嵌固力降低, 因而在疏浚施工船舶引起的 船行波的作用下发生移位。表面积小于 0.017 m² 的块体在船行波作用下,仍能保持稳定的主要原 因是块体间因存在着嵌固作用,同时坡脚附近的 植被对于岸堤块体的稳定起到一定程度保护作用。 根据计算的结果和现场调查情况,如若不考虑块 体间力时,船舶航速不宜大于3 m/s,块体嵌固较 好时也不宜大于4 m/s,正式通航前对堤岸进行统 --检查分析评价,且对稳定性不强的坡面应进行 适当的加固。

4 结论

 限制性航道内船行波波高数值模拟计算结 果与 Havelock 公式计算结趋势相一致,数值模拟 计算值较大,更符合现场实际。

 2) 护面块体稳定质量随航速的增大而增大, 但质量增量呈递减趋势。

3)对于嵌固性较差的块体,虽然块体尺寸较大,当航速大于3m/s时,仍可能发生块体失稳的现象。为保证该段河堤护面安全稳定,通航时船速整体上不宜大于4m/s。

参考文献:

- [1] 何超勇, 琚烈红, 冯卫兵. 苏南运河船行波现场观测及 物理模型试验研究[J]. 水运工程, 2012(8): 130-135.
- [2] 陈虹,吴少霖.上海内河船行波研究[J].水运工程, 2017(11):124-128.

(下转第203页)